

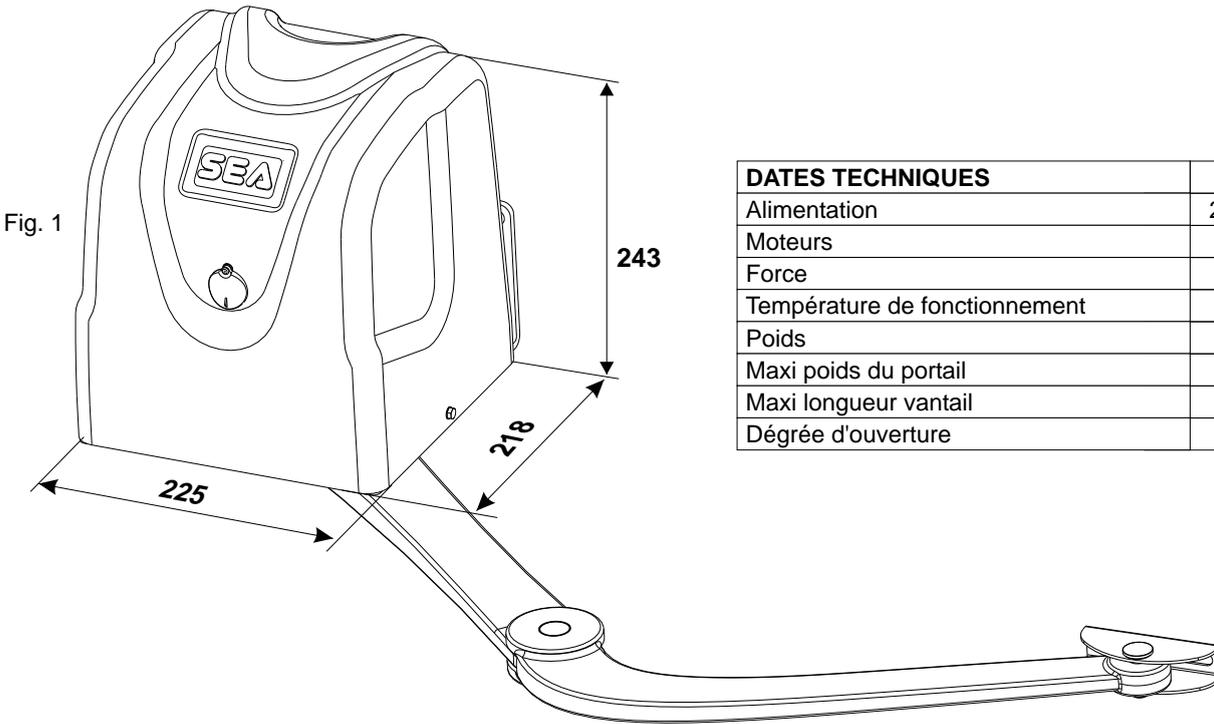


ARM est un opérateur électromécanique irréversible avec bras articulé et lubrification avec gras pour usage sur pilastres et vantaux avec un poids maxi de 180Kg et une longueur de 1,8m.

Alimentation en basse tension (24V) pour la maxi sécurité d'utilisation.

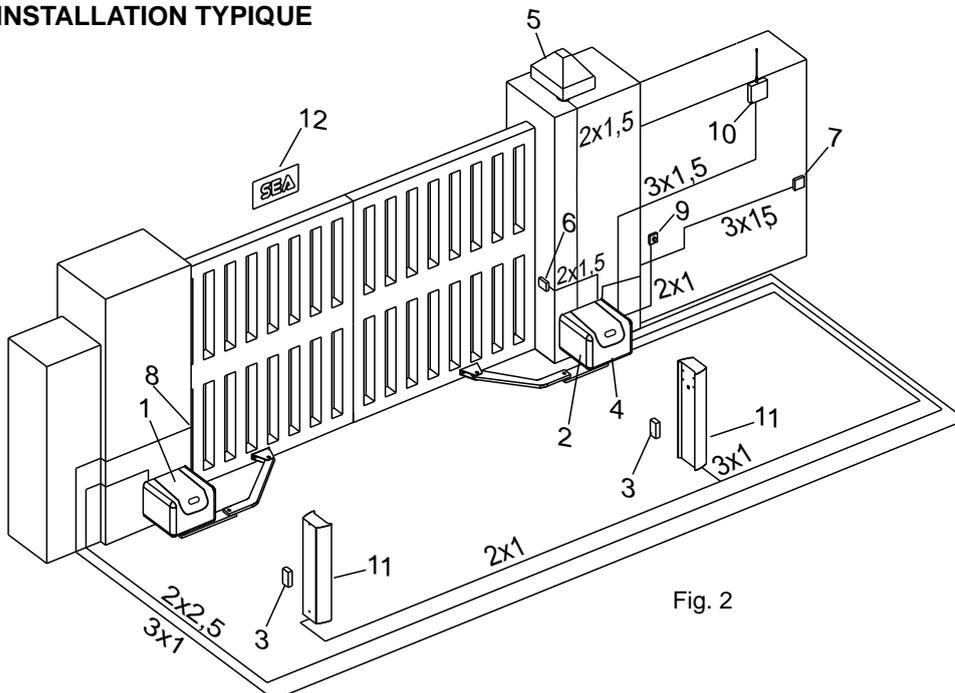
Fourni avec bras articulé en acier avec arrêt mécanique réglable en ouverture

DIMENSIONS (mm)



DATES TECHNIQUES	ARM
Alimentation	230 V (±5%) 50/60 Hz
Moteurs	24V
Force	40 W
Température de fonctionnement	-20°C +55°C
Poids	12 Kg
Maxi poids du portail	180 Kg
Maxi longueur vantail	1,8 m
Dégréé d'ouverture	110°

INSTALLATION TYPIQUE



- 1- Actuateur 1
- 2- Actuateur 2
- 3- Feuillure en ouverture
- 4- Armoire électronique à bord
- 5- Lampe clignotante
- 6- Photocellule Rx (récepteur)
- 7- Interrupteur différentiel 16A-0,03A
- 8- Photocellule Tx (émetteur)
- 9- Poussoir à clef (sur demande)
- 10- Récepteur radio + Antenne
- 11- Colonne pour photocellule
- 12- Panneau d'avertissement

Fig. 2

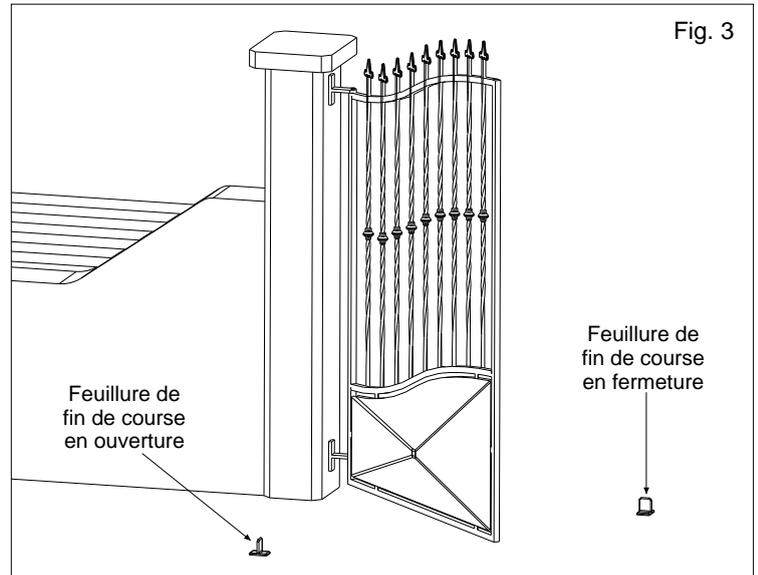
PRÉDISPOSITION DU PORTAIL

Il faut exécuter quelques contrôles sur le portail pour s'assurer que l'application de l'automatisme ARM est possible.

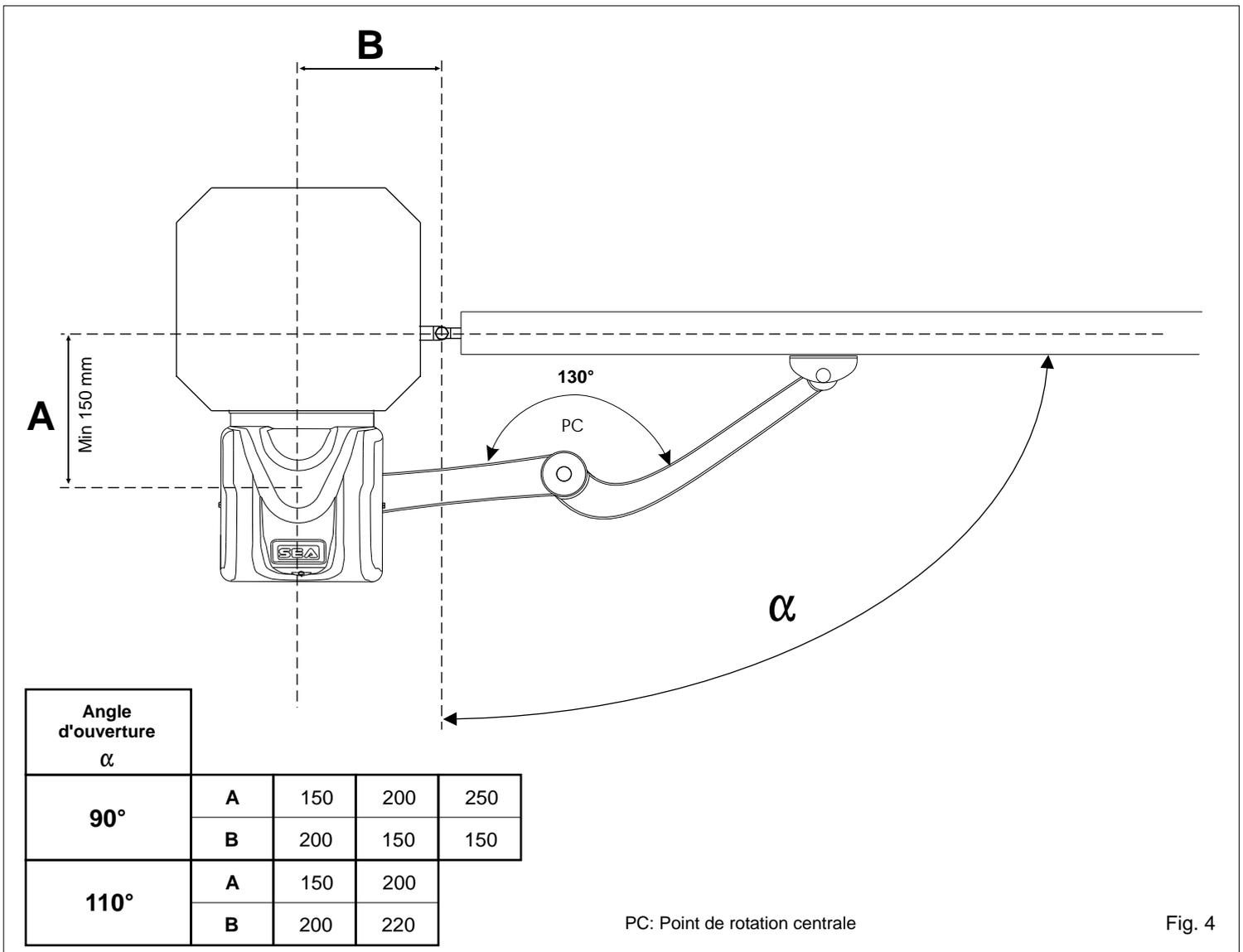
S'assurer que :

- A. Les parties du portail (fixes et mobiles) ont une structure résistante et le plus possible indéformable ;
- B. Le poids de chaque vantail ne dépasse pas 180 Kg ;
- C. La longueur de chaque vantail ne dépasse pas 1,80 m ;
- D. Les charnières et la structure du complexe fonctionnent régulièrement pendant toute l'exécution de manœuvre sans rencontrer frottements ou talonnages locaux ;

L'ARM est fourni avec feuillure de fin de course en ouverture, de toute façon il est conseillé d'installer des feuillures mécaniques sur sol en fermeture et en ouverture (Fig. 3).

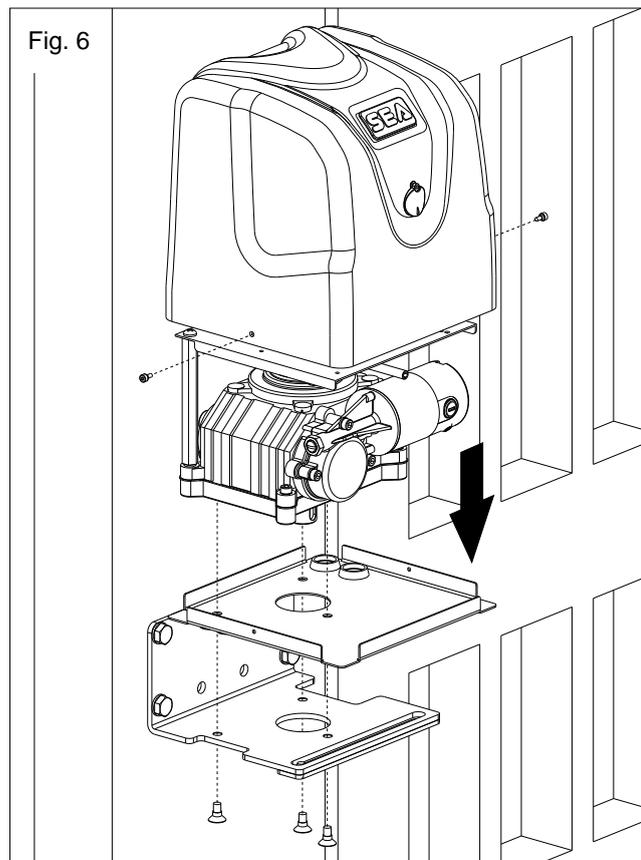
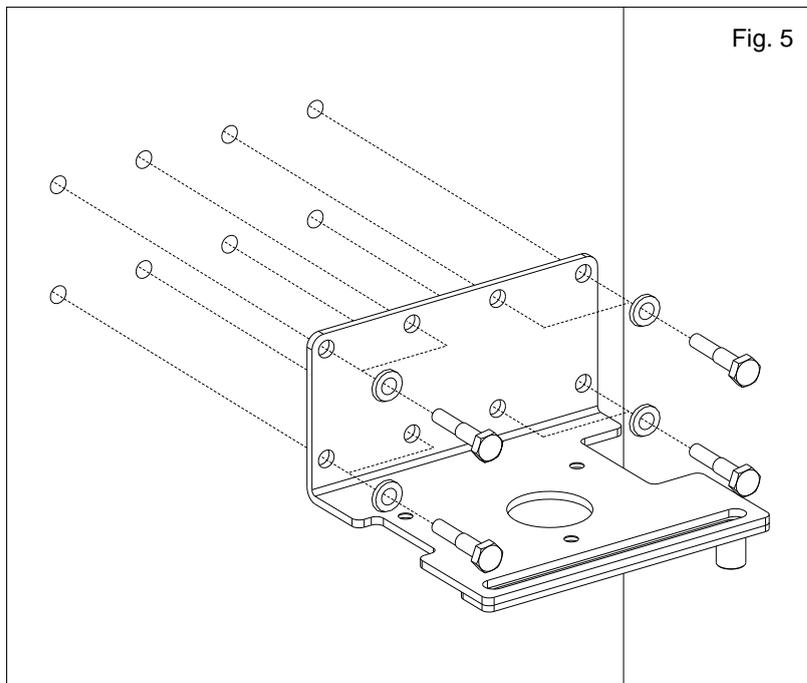


COTES POUR LE MONTAGE



FIXAGE PLAQUE D'ANCRAGE ET MONTAGE MOTEUR

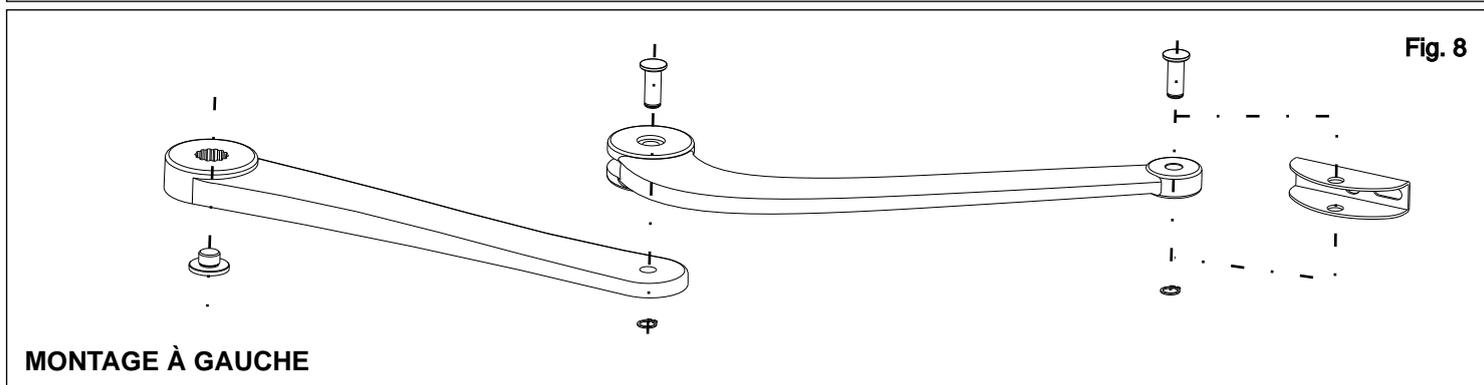
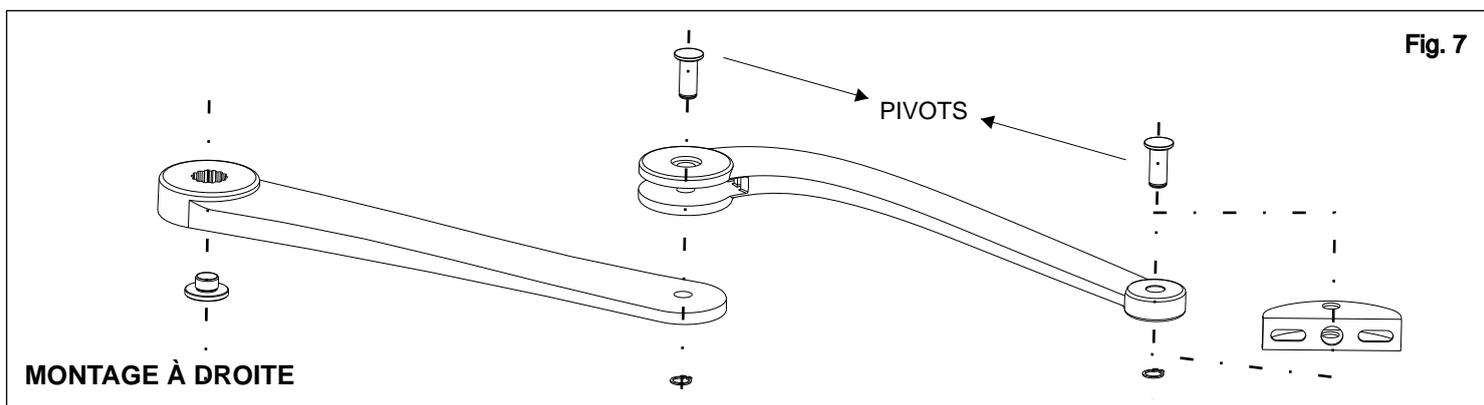
- Fixer la plaque d'ancrage au pilastre avec 4 vis et 4 rondelles (Fig.5). S'assurer que la plaque est montée en position horizontale.
- Monter le moteur sur la plaque utilisant les 3 vis fournies et après monter le carter fixant le latéralement avec les vis fournies (Fig.6).



ASSEMBLAGE BRAS ARTICULÉ

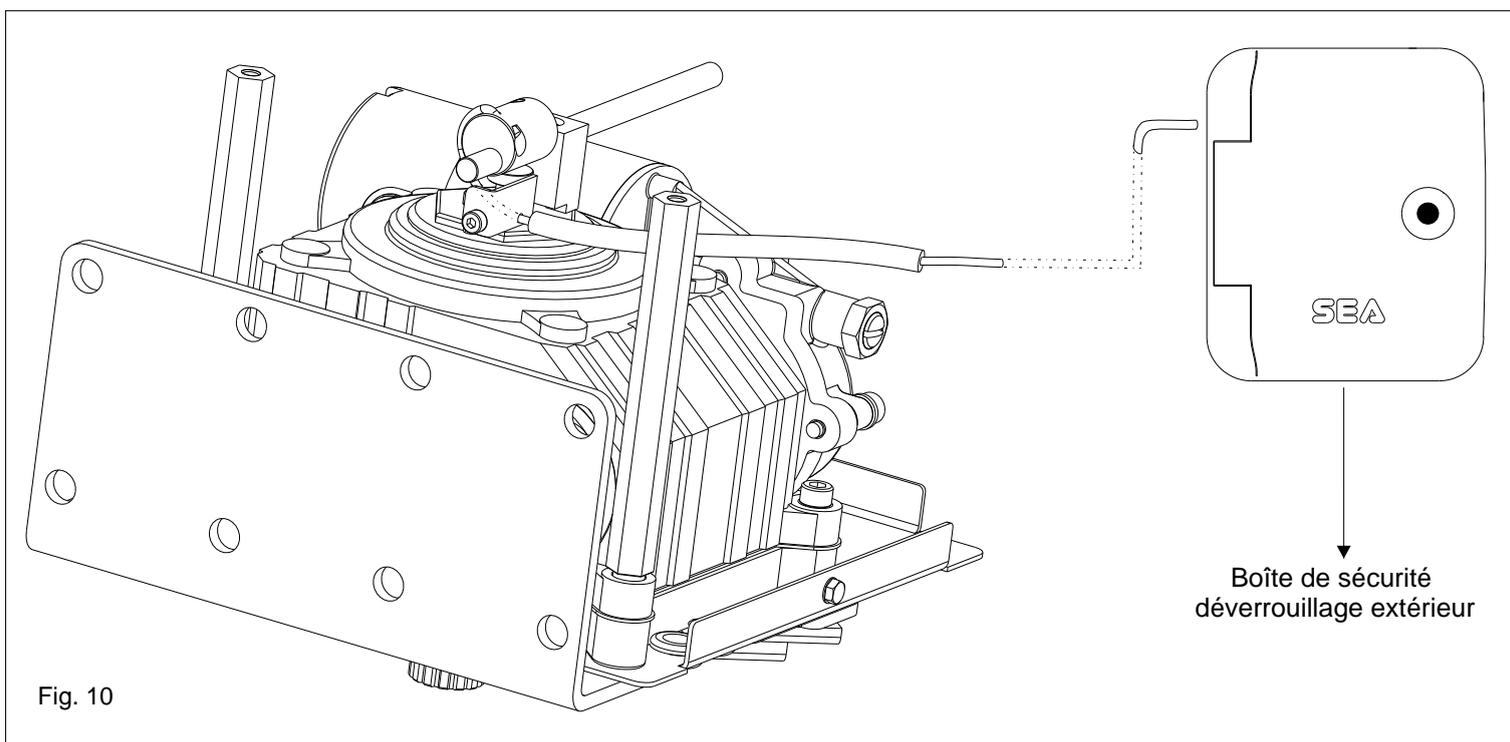
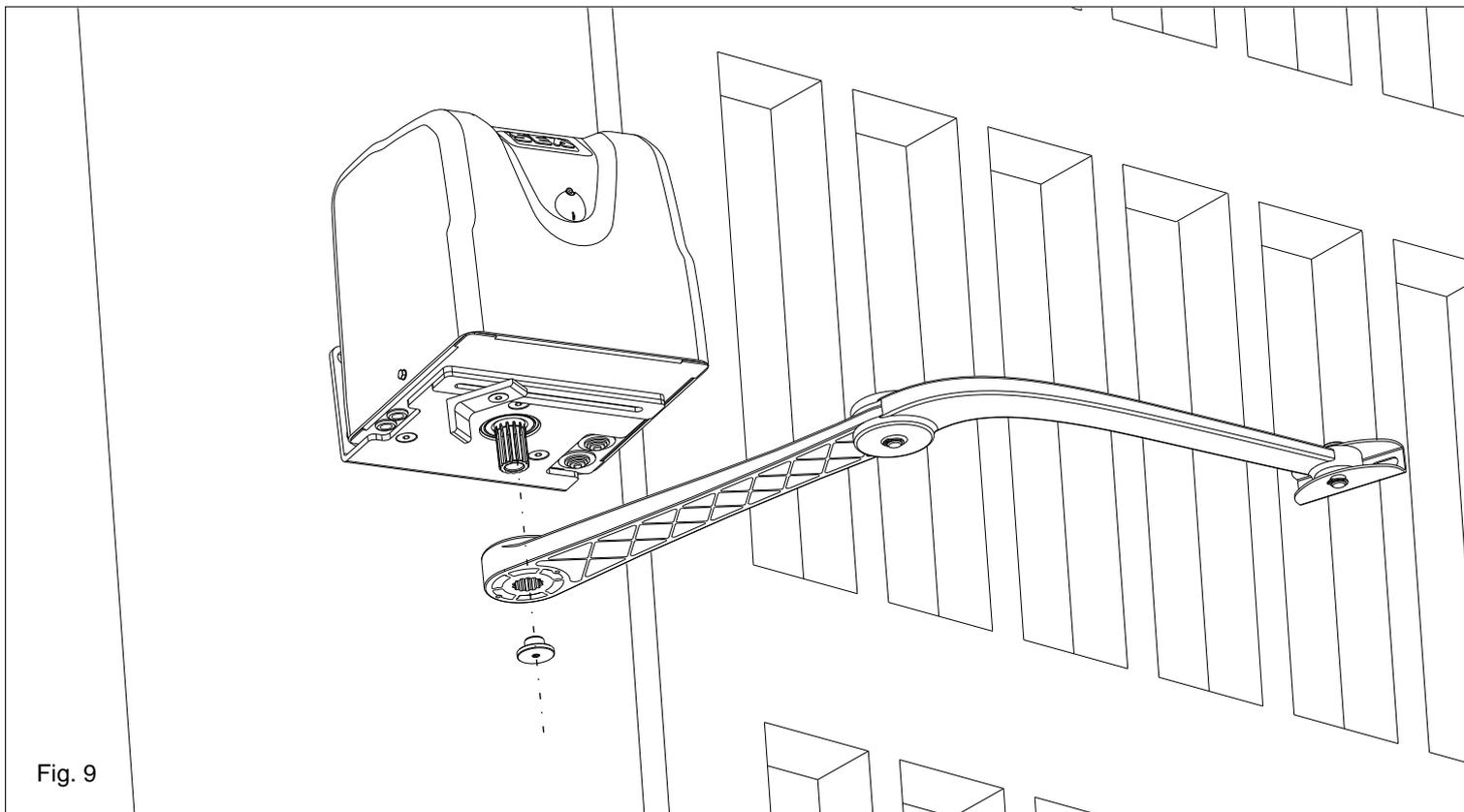
- Les deux bras articulés doivent être assemblés de façon différent, en distinguant le bras droite et le bras gauche. A ce propos, faire référence aux figures 7 et 8.

Note: Avant d'insérer les pivots il faut les lubrifier avec du gras hydrofuge



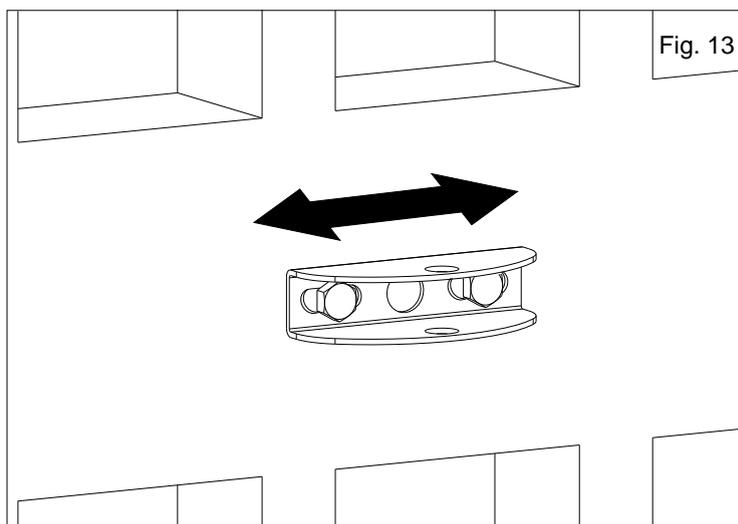
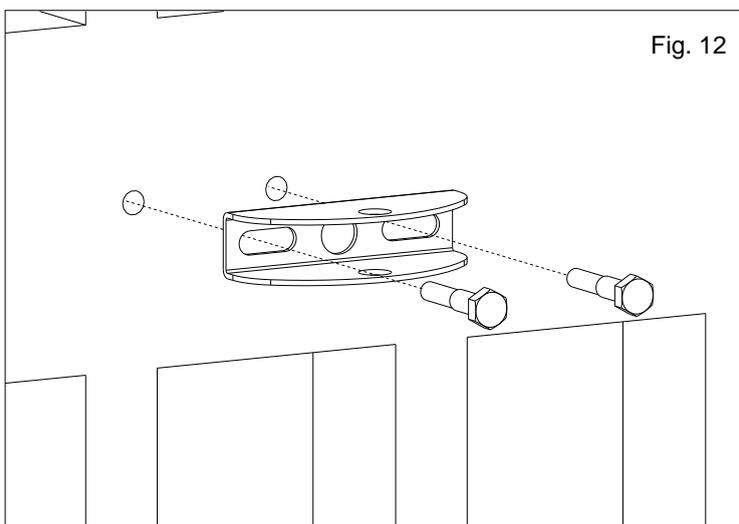
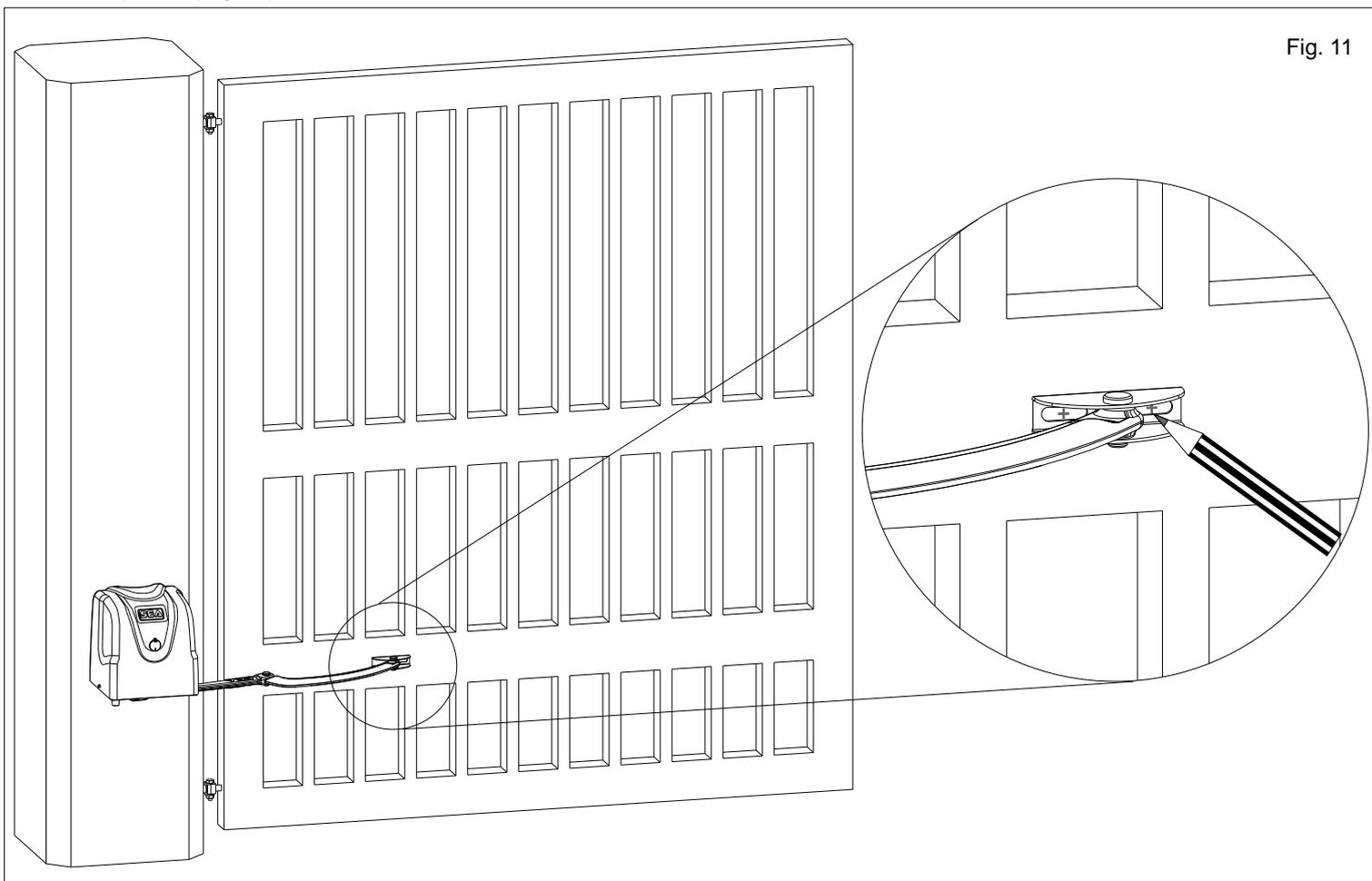
MONTAGE DU BRAS ARTICULÉ AU MOTEUR

- Insérer le bras articulé dans l'arbre moteur et bloquer le avec la vis spéciale (Fig 9)



FIXAGE JONCTION ANTÉRIEURE

- Porter le vantail en complète fermeture
- Déverrouiller le moteur (voir prochain paragraphe)
- Étendre le bras articulé comme dans Fig. 4 appuyer la jonction antérieure réglable sur le portail et tracer deux signes au centre des deux boutonnières (Fig. 11)
- Forer le vantail et fixer la jonction antérieure avec les vis (Fig. 12)
- Avant de fermer les vis mouvoir vers la droite ou vers la gauche la jonction antérieure pour consentir le bon positionnement du bras au portail (Fig. 13),





SEA
Sistemi elettronici
di Aperture Porte e Cancelli



ARM

INSTRUCTIONS DE MONTAGE ET CONNEXIONS

CE

FRANÇAIS

SYSTÈME DE DÉVERROUILLAGE

Pour déverrouiller opérer comme suit :

- Tourner la petite porte du déverrouillage et insérer dans le trou spécial la clef hexagonale à T fournie (Fig. 14)
- Tourner la clef de déverrouillage de 180° dans le sens des aiguilles d'une montre de (Fig. 15)
- Extraire la clef et fermer la petite porte
- Ouvrir manuellement le vantail

Pour re-bloquer opérer comme suit :

- Insérer la clef hexagonale et tourner la de 180° dans le sens inverse des aiguilles d'une montre.
- Mouvoir manuellement le vantail pour consentir le re-embayage du engrenage avant de l'utilisation en automatique.
- Extraire la clef et fermer la petite porte.

Fig. 14

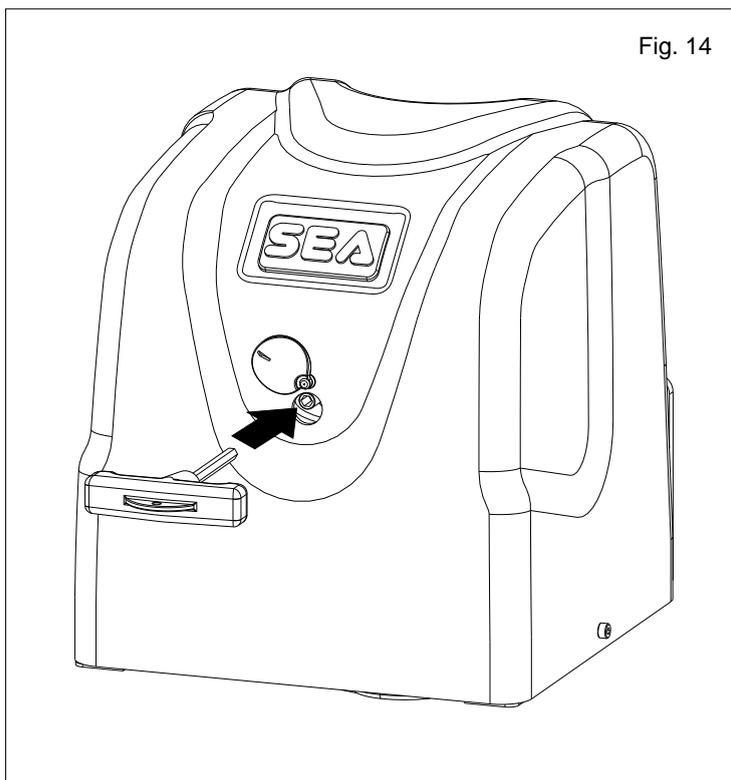
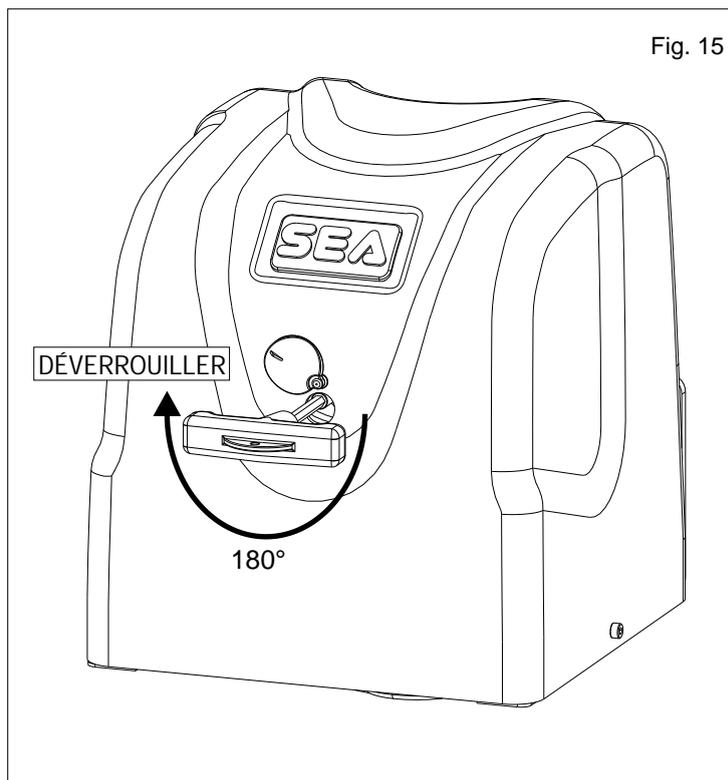


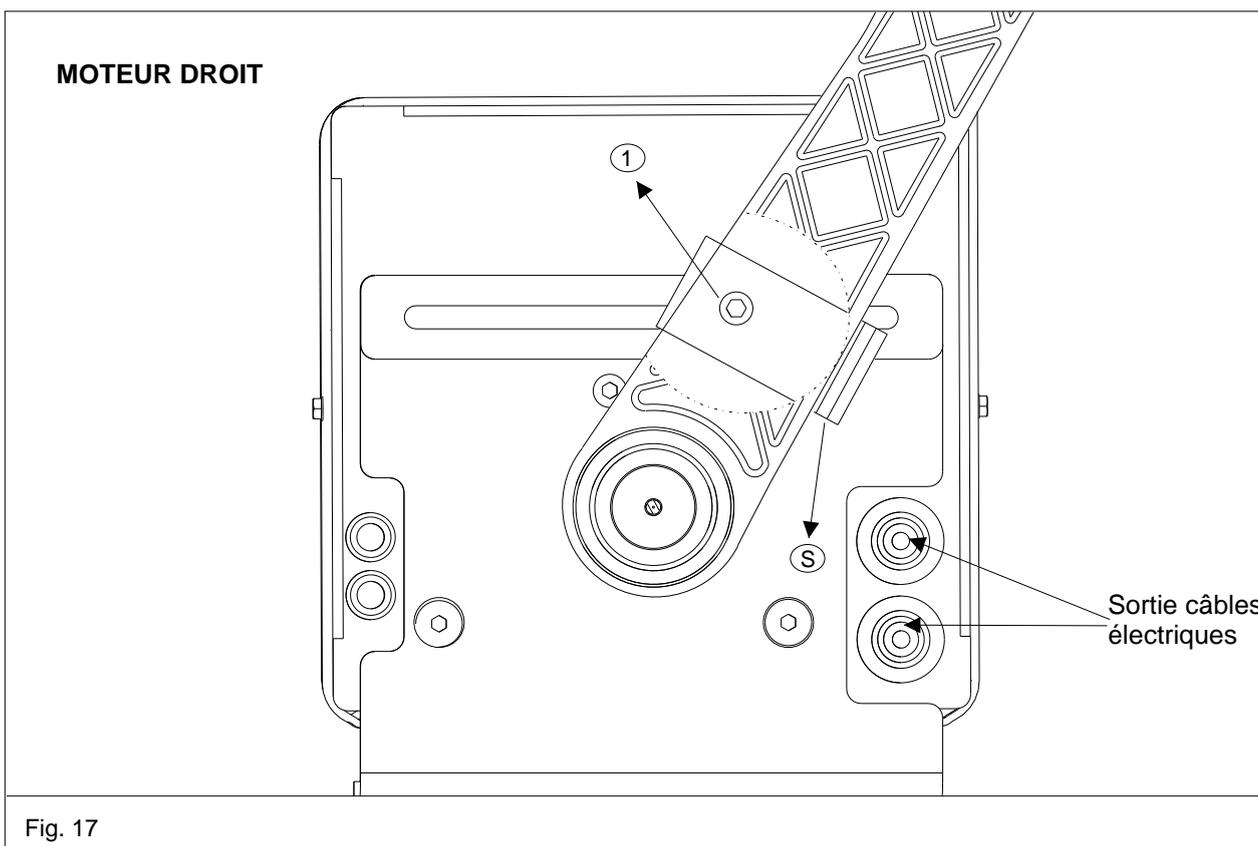
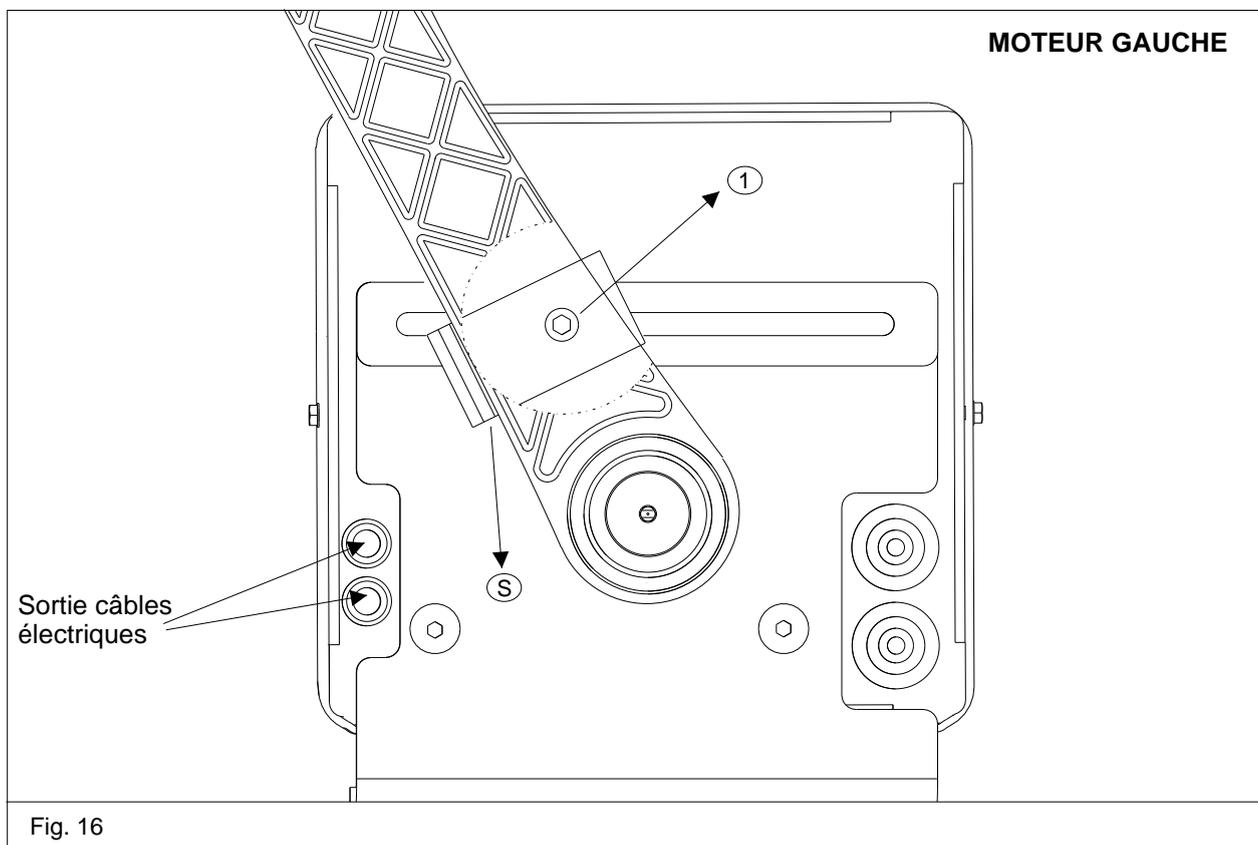
Fig. 15





RÉGLAGE DE L'ARRÊT MÉCANIQUE EN OUVERTURE

- Déverrouiller le moteur
- Porter le vantail en complète ouverture ou jusqu'au point d'ouverture désiré.
- Positionner la bride de stop S sur la feuillure avec le bras articulé et visser la vis 1 (moteur gauche Fig. 16, moteur droit Fig. 17)



ANALYSE DES RISQUES

Les points indiqués par les flèches (Fig. 18) doivent en puissance être considérés dangereux; pour cela l'installateur doit exécuter une analyse des risques appropriée dans le but de prévenir les dangers d'écrasement, trainement, cisaillement, accrochement et blocage, de manière que l'installation soit sûre et ne cause pas des dommages à personnes, choses et animaux (Ref. Legislation en vigueur dans le pays d'installation).

DECLARATION DE CONFORMITE

La SEA déclare sous sa propre responsabilité que les produits

ARM

répondent aux critères requis essentielles prévues par les directives européennes suivantes et leurs modifications (où elles sont applicables):

89/392/CEE (Directive Machines)

89/336/CEE (Directive Compatibilité Electromagnétique)

73/23/CEE (Directive Basse Tension)

AVERTISSEMENT:

L'installation électrique et le choix de la logique de fonctionnement doivent respecter les normatives en vigueur. Prévoir dans tous les cas un interrupteur différentiel de 16A, avec seuil de sensibilité de 0,030A. Tenir les câbles de protection (moteurs, alimentation) séparés des câbles de commandes (poussoirs, photocellules, radio ecc.). Pour éviter des interférences il est préférable de prévoir et de utiliser deux gaines séparées.

UTILISATION:

Les opérateurs ARM sont destinés uniquement pour l'automatisation de portails à battants.

RECHANGES:

Adresser les demandes pour pièces de rechanges à:

SEA s.r.l. Zona Ind.le, 64020 S.ATTO - Teramo - Italia

SECURITE ET COMPATIBILITE ENVIRONNEMENT:

Ne pas disperser dans l'environnement les matériaux d'emballage et/ou les circuits.

Le déplacement du produit doit être effectué à l'aide des moyens appropriés.

MISE HORS SERVICE ET ENTRETIEN:

La désinstallation et/ou la mise hors service et/ou l'entretien du moteur ARM doit être effectué seul et uniquement par le personnel autorisé et expert.

N.B. LE FABRICANT N'EST PAS RESPONSABLE DES DOMMAGES EVENTUELS A LA SUITE D'UNE UTILISATION IMPROPRE, ERRONNEE ET IRRATIONNELLE.

SEA se réserve le droit de toute modification ou variation à ses produits et/ou à la présente notice sans aucune obligation de préavis.

Fig. 18

