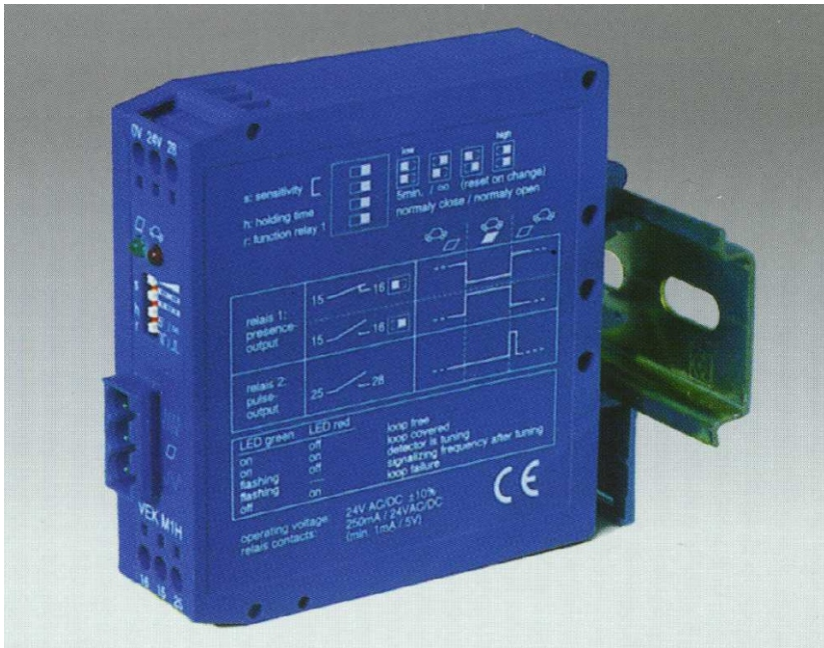


LOOP (23105161)



Spécifications techniques

Tension d'alimentation

24 V AC/DC +/- 10 %

Puissance absorbée

1.5 W max.

Temp. Fonctionnement accordée

-20 °C à +70 °C

Humidité de l'air

95 % max., sans eau de condensation

Inductivité de la spire

25 - 800 µH, conseillé : 100 à 300µH

Fréquences

3 - 130 kHz sur deux niveaux

Sensibilité d'intervention

0,01 % jusque à 0,65 % (Df/f) sur 4 niveau

0,02 % jusque à 1,3 % (DL/L)

Câble spire

250 m max.

Relais

1 relais continu

1 relais à impulsion

Tension

24 V AC/DC

Carcasse

Carcasse en plastique Ral type C

Dimensions : (HxLargxLong)

79 x 22,5 x 90 mm

Degré de protection

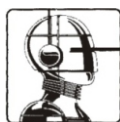
IP 40

Généralités :

Le détecteur à spire inductive est utilisé pour l'identification inductive des véhicules.

Secteur d'application :





- Commande de barrières
- Commande de portes et protails
- Commandes des accès et des sorties parkings



Réglages possibles :



Sensibilité

En affichant la sensibilité on définit, pour chaque canal, la variation de fréquence provoquée par un véhicule, de façon de pouvoir afficher la respective sortie sur le relais. La sensibilité est réglée avec les interrupteurs DIP. Il est possible d'afficher jusqu'à 4 niveaux de sensibilité.

Niveau de sensibilité	Canal 1 : Interrupteur DIP 1 et 2
1 bas (0,64% Df/f)	
2 (0,16% f/f)	
3 (0,04% f/f)	
4 élevé (0,01% f/f)	

Temps de commutation

Il est possible de régler le temps de commutation avec l'interrupteur DIP 6. A écoulement du temps susmentionné la condition de "spire libre" est visualisée et automatiquement exécuté une nouvelle comparaison cartes et des spires. Le temps de commutation d'un canal commence au moment que la relative spire est occupée.



Temps de commut.	Interrupteur DIP 6
5 minutes	 5'/∞
Continuous	 5'/∞

Réactivant l'alimentation le détecteur exécute automatiquement une configuration de la fréquence des spires.

En cas d'une chute de tension courte <0.1s la configuration n'est pas exécutée.

Critère fonctionnel relais de présence

Le détecteur est équipé pour l'émission de signaux continus ou à impulsions avec contact libre. (Normalement ouvert). La fonction du contact du relais de présence peut être changée avec L'interrupteur DIP -r.

Fonctionnement relais Continu	Interrupteur DIP "r"
Contacts fermés	
Contacts ouverts	





Fréquence

La fréquence opérative du détecteur est sélectionnable sur deux niveaux. Le range de fréquence admissible est de 30 kHz jusqu'à 130 kHz. La fréquence dépend de l'inductivité due à la géométrie des spires, aux nombres des spires et au niveau de la fréquence affichée.

Critère fonctionnel du relais

Le suivant tableau indique la position des contacts du relais et l'état du détecteur:

Etat détecteur	Relais continu		Relais à impulsion
			
Spire libre	fermé	ouvert	ouvert
Spire occupée	ouvert	fermé	ouvert
La spire se libère	fermé	ouvert	Impulsion 200 ms
Spire en anomalie	ouvert	fermé	ouvert
Tension off	fermé	fermé	ouvert

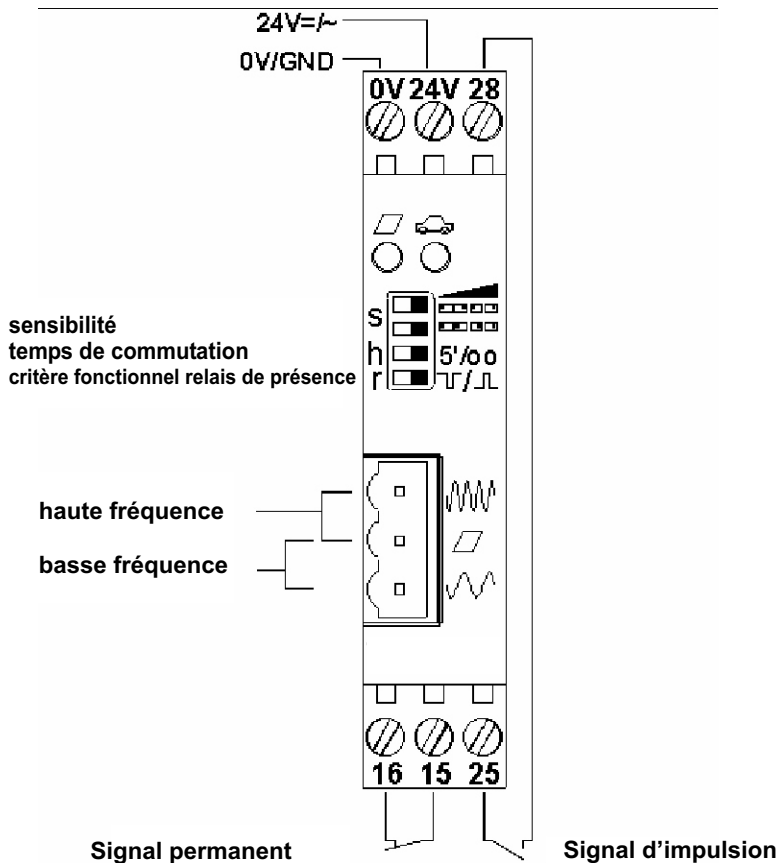
En cas d'anomalie le détecteur contrôle les conditions de la spire et reprend automatiquement après l'élimination.

Display à diodes lumineuses

Le Led vert indique que le détecteur est prêt pour le fonctionnement. Le Led rouge signale l'activité de la sortie relais en fonction de la condition d'occupée de la spire.

Emission de la fréquence de la spire

Après 1 seconde, à comparaison avvenue, il est émise la fréquence de la spire à l'aide des signaux clignotantes du LED vert. Initialement y est indiquée la position 10kHz de la valeur de fréquence. Chaque 10 kHz de fréquence de la spire le Led vert clignote. Après une pause d'1s arrive, dans la même façon, l'émission du point d'1KHz. La durée des clignotements du point 1kHz est légèrement plus courte de celle du point de 10 kHz.



NOTE

Les indications présentes en telles instructions de fonctionnement pourraient être modifiées sans notification précédente.

Avec l'édition de telles instructions, toutes les précédentes ne sont plus valides.

La composition des renseignements fournis dans ce manuel a été faite au mieux de nos connaissances.

SEA s.r.l. ne garantit pas l'exactitude des détails fournis dans ces instructions et elle ne peut pas être considérée responsable pour les dommages provoqués par l'utilisation pas correcte pendant l'installation.

Car, malgré tous les efforts, quelques fautes sont possibles, nous sommes toujours reconnaissants de recevoir vos suggestions.

Les instructions d'installation fournies dans ce manuel sont basées sur conditions limite avantageuse.

SEA s.r.l. ne fournit aucune promesse de garantie pour le fonctionnement parfait du lecteur de trafic dans les alentours du croisement.



Carateristiques de la spire magnétique (fig. 1)

La spire doit être constituée d'un fil de cuivre isolé d'au moins 1,5 mm de section. Pour relier la spire au détecteur, il est préférable d'utiliser des fils retors en cuivre (au moins 20 torsions par mètre). Il est déconseillé d'effectuer des jonctions sur les fils de la spire et du câble retors. Si les fils utilisés pour le câble retors sont très longs ou s'ils se trouvent à proximité d'autres câbles électriques, il est conseillé de réaliser le blindage de ces fils. La mise à la terre du blindage ne doit être effectuée qu'à l'extrémité du détecteur.

Sauf cas particuliers, les spires de détection doivent présenter une forme rectangulaire. Lors de l'installation, les grands côtés doivent être disposés en angle droit dans le sens de la marche du véhicule. La distance idéale entre ces côtés est de 1 mètre. La longueur de la spire est déterminée en fonction de la largeur de la chaussée qu'on veut surveiller. Il est conseillé que la spire se trouve à une distance maximale de 300 mm par rapport à chaque extrémité de la chaussée. Les spires qui présentent un périmètre supérieur à 10m sont habituellement installées en utilisant deux enroulements de fil, tandis que les spires dont le périmètre est inférieur à 10 m nécessitent trois ou plus de trois enroulements.

Quant aux spires ayant un périmètre inférieur à 6 m, il est nécessaire d'utiliser quatre enroulements.

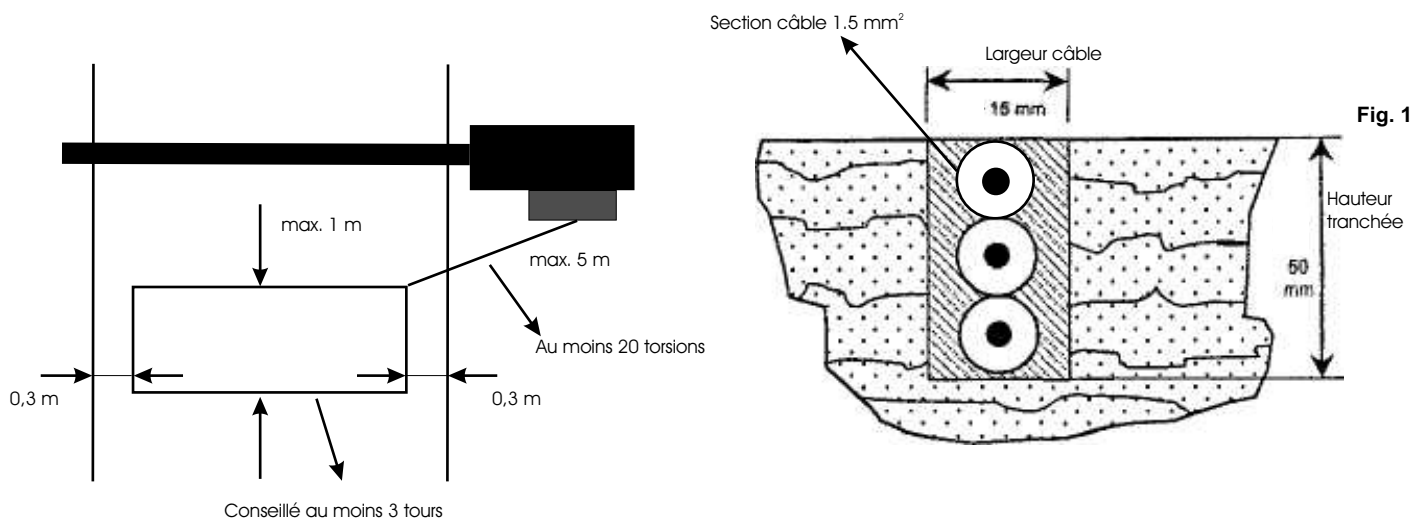
Tous les composants permanents de la spire doivent être fixés à la chaussée en effectuant des rainures avec des outils de coupé pour la maçonnerie ou similaires.

A l'intérieur des angles du circuit, il est nécessaire de pratiquer une coupé transversale inclinée à 45°. Ceci permet de réduire le risque d'endommager le câble de la spire à proximité des sommets des angles droits.

Largeur nominale de la rainure: 4 mm

Profondeur nominale de la rainure: 50 mm

Pour placer le câble de liaison entre la spire et le détecteur, il est également nécessaire de réaliser une autre rainure partant de l'un des angles du circuit situés sur le périmètre de celui-ci et aboutissant à l'extrémité de la chaussée. Pour obtenir la liaison continue de la spire au câble de raccordement, il suffit de prévoir une extrémité assez longue pour arriver au détecteur avant de placer le câble dans la rainure de la spire. Après avoir placé le nombre nécessaire d'enroulements de fil dans la rainure sur le périmètre de la spire, acheminer de nouveau le fil vers l'extrémité de la chaussée à travers la rainure du câble de raccordement.



N.B. Il est préférable avoir un câble ininterrompu unique pour former la spire. Cependant il est conseillé de faire un préliminaire de la longueur du câble.

Ex. (Périmètre spire par nombre tours) + distance du module + 200 mm.



AVERTISSEMENT

L'installation électrique et le choix de la logique de fonctionnement doivent tenir compte des normes en vigueur. Prévoir dans tous les cas un interrupteur différentiel de 16A, avec seuil de sensibilité de 0,030A. Les câbles de puissance (moteur, alimentation) doivent être séparés des câbles de commande (poussoir, photocellule, radio ecc.). Afin d'éviter les interférences, il est nécessaire de prévoir des gaines séparées.

PIECES DE RECHANGE

Les demandes de pièces de rechange sont à adresser à:

SEAs.r.l. Zona Ind.le, 64020 S.ATTO Teramo Italia

UTILISATION

L'appareil électronique 23105161 a été projeté pour être utilisé comme appareil de gestion exclusivement pour l'automatisation de portail coulissantes; battants, portes de garage, à libre, barrières.

SECURITE ET COMPATIBILITE DE L'ENVIRONNEMENT

Ne pas disperser dans l'environnement les matériaux de l'emballage du produit et/ou des circuits.

STOCKAGE

TEMPERATURES DE STOCKAGE			
T _{min}	T _{Max}	Humidité _{min}	Humidité _{Max}
- 40°C	+ 85°C	5% sans condensation	90% sans condensation

Le produit doit être mouvementé au moyens appropriés.

MISE HORS SERVICE

La désinstallation et/ou la mise hors service et/ou maintenance de l'appareil électronique 23105161 doit être réalisée seulement et exclusivement par personnel autorisé et expert.

LIMITES DE LA GARANTIE

L'appareil électronique 23105161 est garanti pendant une période de 24 mois à compter de la date imprimée sur le produit. La garantie du module sera reconnue si le produit ne présente pas des dommages dus à l'évidence d'un usage incorrect ou à une quelconque modification ou altération effectuée par le client. La garantie n'est valable que pour l'acquéreur original.

N.B. LE CONSTRUCTEUR N'EST PAS RESPONSABLE DE DOMMAGES EVENTUELS A LA SUITE D'UNE UTILISATION IMPROPRE, ERRONNEE OU IRRATIONNELLE.

SEA se réserve le droit de faire des modifications ou des variations s'elle retient opportun pour ses produits et/ou pour le présent manuel sans aucune obligation de préavis
